**Студенческий СИМПОЗИУМ Технотворцев**

Кафедра Динамики процессов и управления (ДПУ), 3 уч.здание КАИ, Толстого, 15

**с 19 по 24 апреля 2017 года**

Основные направления СИМПОЗИУМА:

- Робототехника,

- Прикладная информатика,

- Экономико-математическое моделирование

В рамках симпозиума пройдут:

  1) Выступления студентов КАИ по тематике Робототехника (и др.)

  2) Мастер-классы по Робототехнике, Космонавтике, Квадрокоптерам и ИТ.

  3) Подготовка и отбор работ на конкурс УМНИК.

  4) Конкурс проектов "Робот - КАИст".

ПРОГРАММА СИМПОЗИУМА

19.04 Среда

  15:00 ауд. 209а/1зд. Семинар: "Подготовка доклада к конкурсу УМНИК"

20.04 Четверг

  13:00 Каф. ДПУ/3зд. Работа секций (доклады)

15:00 ауд. 406/3зд. Открытие симпозиума

    15:30 ауд. 406/3зд. Мастер-класс: "Использование беспилотных летательных аппаратов.

Будущее начинается сегодня (обзор сфер применения, и демонстрация квадрокоптеров)"

  17:00 ауд. 406/3зд. Презентация: "История космонавтики."

21.04 Пятница

  13:00 ауд. 406/3зд. Работа секций (доклады) (конкурс УМНИК)

  15:00 ауд. 406/3зд. Мастер-класс: "Знакомство с роботами. (профессии современных роботов. С демонстрацией фильмов, образцов и мастер-классами)"  
  17:00 ауд. 406/3зд. Мастер-класс: "Программирование STM-контроллеров. Следующий шаг после Arduino"

22.04 Суббота

  11:00 ауд. 406/3зд. Конкурс проектов "Робот - КАИст" (презентации/доклады)

  13:00 ауд. 406/3зд. Работа секций (доклады)

  15:00 ауд. 406/3зд. Мастер-класс: "Игростроение. Разработка компьютерных игр»

23.04 Воскресенье

**Олимпиада для школьников по Прикладной Информатике  
-**---------------------------------------------------------

  9:00 Каф. ДПУ/3зд. Регистрация

  9:30 Каф. ДПУ/3зд. Открытие

  10:00 Каф. ДПУ/3зд. (либо ВЦ-3/3зд.) Олимпиада

  13:00 Сбор работ

Результаты по Олимпиаде будут объявлены во вторник 25 апреля 2017 г.

Результаты Конкурса «РОБОТ-КАИст» будут объявлены в среду 26 апреля 2017 г.

Контакты орг. комитета:

Сиразетдинов Булат Рифкатович

тел.: +79053763287

e-mail: bulatju@gmail.com